

NEWS

FEV 社「Virtual Dynamics 2022.1」リリース

2022 年 7 月 12 日

Hexagon

Hexagon では、「Virtual Dynamics 2022.1」をリリースしました。

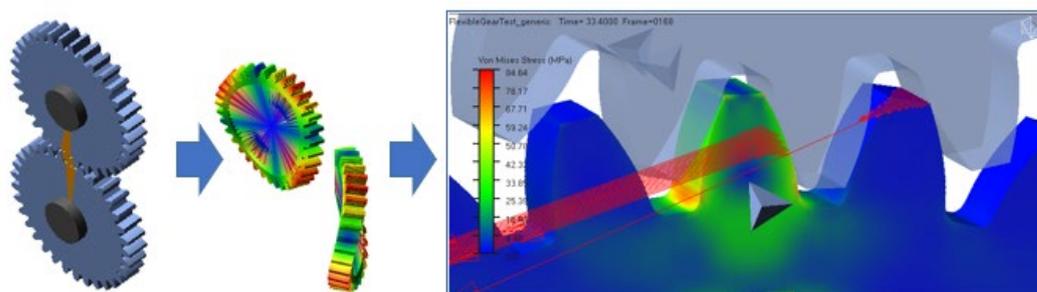
Virtual Dynamics 2022.1 では、以下の新機能および機能改良が行われています。

■ 歯車形状に対する自動 FE メッシュおよび MNF 生成機能

歯車に対する高品質な MNF 作成プロセスを自動化する機能が実装されました。

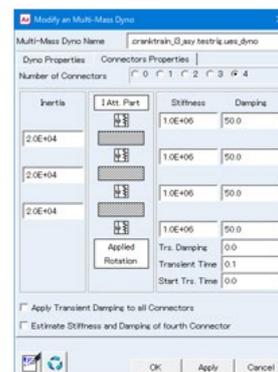
ステップ1: BDF 作成 (歯車の詳細な 3D FE モデルを作成し、BDF 形式で出力します)

ステップ2: MNF 作成 (Adams に組み込まれた MSC Nastran または単体の MSC Nastran 実行し、MNF ファイルを作成します)



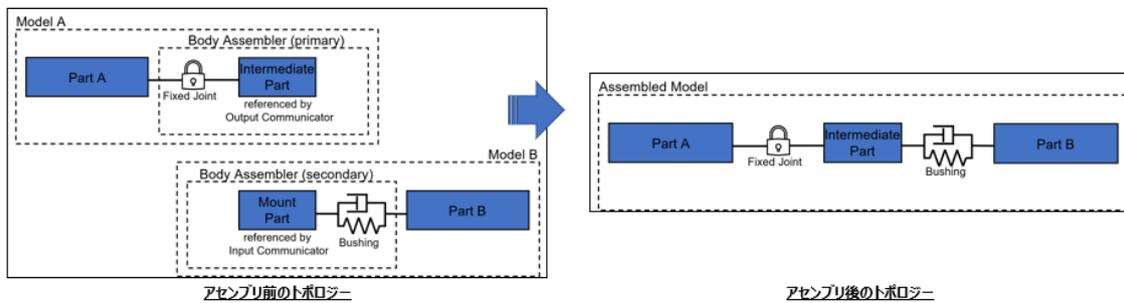
■ 新 UDE: Multi Mass Dyno を追加

サブシステム内のマーカーにテストリグと同様の駆動境界条件を追加する要素です。オプションで最大4つのねじりスプリングダンパーと慣性質量を直列に配置した UDE (Dyno) です。Replace により従来の Dyno と置換可能です。



■ 新 UDE:Body Assembler を追加

異なるサブシステムに含まれる2つの弾性体ボディ(MNF)を自動接続可能にする要素です。複数の弾性体ボディを結合する複雑なモデル作成工数を削減できます。

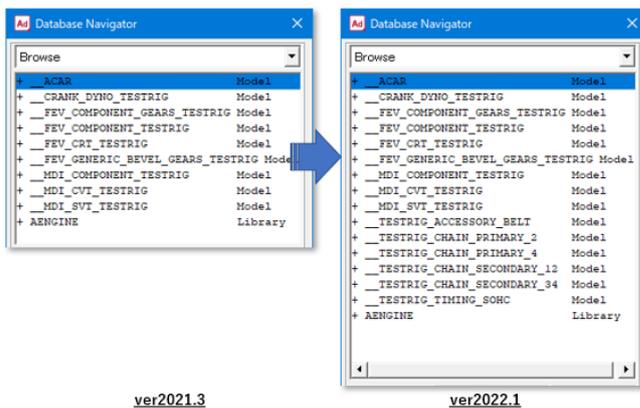


■ FEV ライセンス管理プログラムのアップグレード

本バージョンから Virtual Dynamics ライセンスコードが更新され、FEV Licensing 5.1.1 が必須になりました。

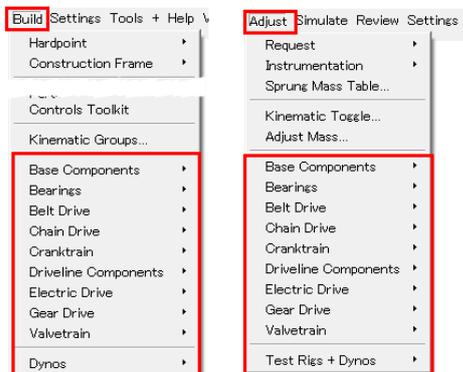
■ 起動時にすべてのテストリグをロード

本リリースでは、すべての標準のテストリグが、最初からセッションに含まれています。アセンブリを開く前に、対応するテストリグをロードする必要がなくなりました。



■ メニュー構造(Build、Adjust)の更新

メニュー構造を、ライセンスに対応させ、かつアルファベット順に配置しました。



以上

■ この件に関するお問い合わせ

マーケティングコミュニケーション部 秋元

TEL: 03-6275-0870 / E-mail: hexagonmi.jp.marketing@hexagon.com